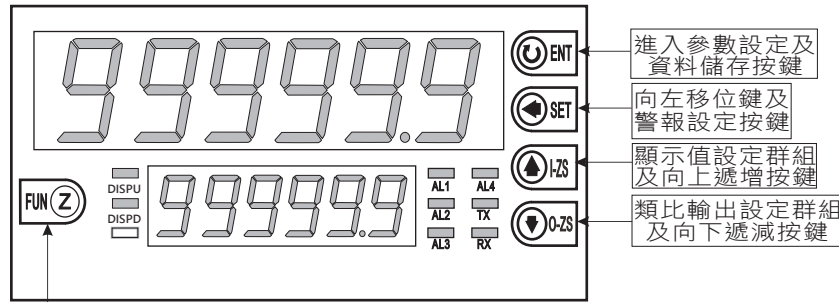


顯示面板與指示燈說明



上排顯示切換鍵

- AL1: 警報1指示燈
 - AL2: 警報2指示燈
 - AL3: 警報3指示燈
 - AL4: 警報4指示燈
 - TX: 通訊輸出指示燈
 - RX: 通訊讀取指示燈
 - DISPU: 上排顯示值指示燈*
 - DISPD: 下排顯示值指示燈*
- *DISPU/DISPD 指示燈說明:
亮起時顯示輸入A, 熄滅時顯示輸入B, 閃爍時顯示運算值

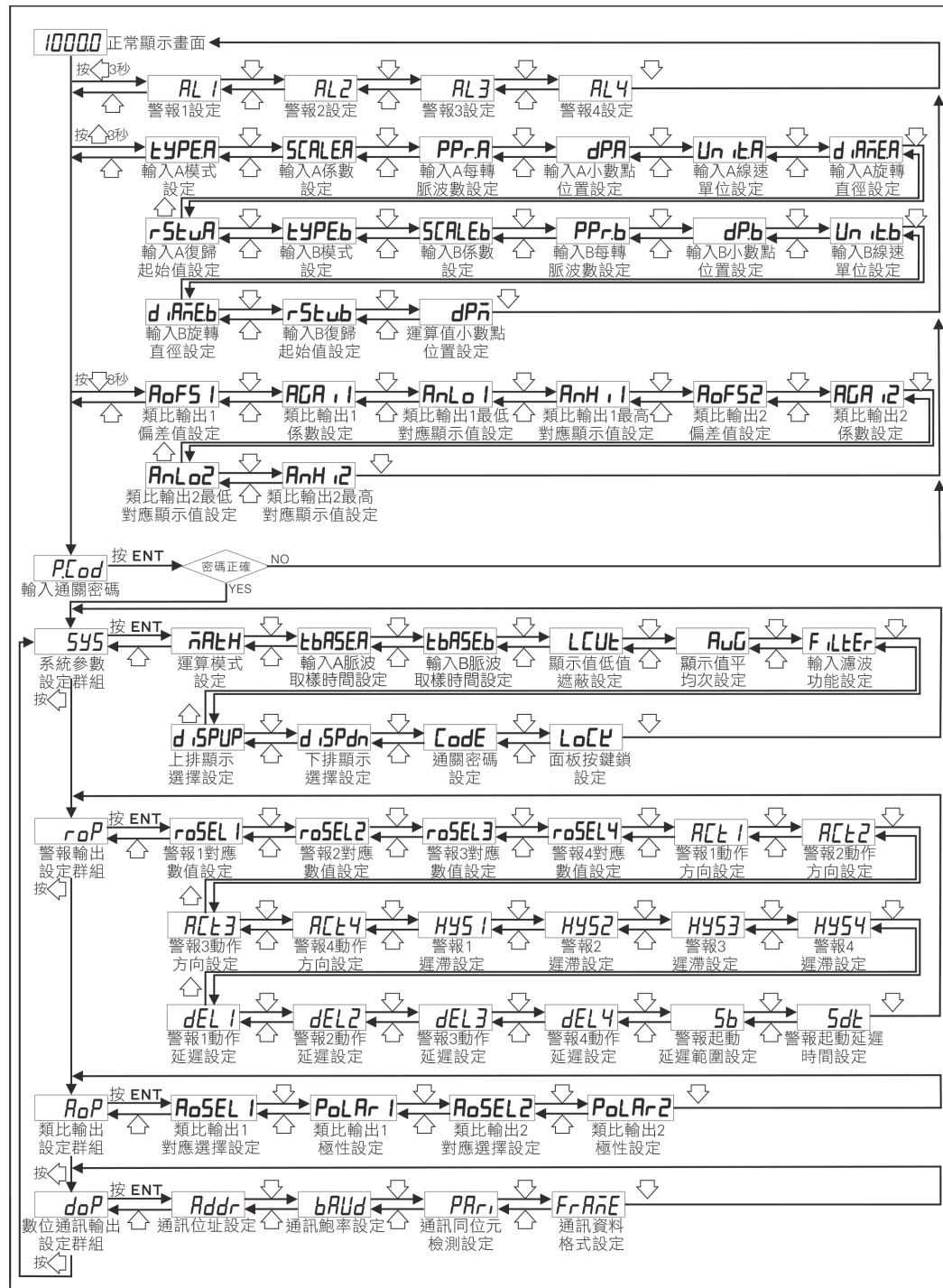
按鍵符號	按鍵名稱	按鍵說明
	功能選擇按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵可切換上排顯示.
ENT	進入參數設定及資料儲存按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵可進入參數設定群組. 2. 在參數修改模式時, 按此鍵可儲存修改後之數值並進入下一個參數.
	警報設定及向左移動按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入警報設定值之顯示及修改. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入參數修改模式. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍的游標向左循環移動.
	顯示值設定群組及向上遞增按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入顯示值設定群組之顯示. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可回到上一個參數設定頁面. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向上遞增.
	類比輸出設定群組及向下遞減按鍵	1. 在正常顯示畫面時, 按此鍵(3秒)可進入類比輸出設定群組之顯示. 2. 在參數設定頁面時, 按此鍵可進入下一個參數設定頁面. 3. 在參數修改模式時, 按此鍵可將閃爍之游標數值向下遞減.
	複合按鍵	1. 在任何畫面時, 按此複合鍵可回到正常顯示畫面. 2. 在蜂鳴器作動時, 按此複合鍵可使蜂鳴器靜音.

異常畫面顯示說明

- 10FL** 輸入訊號高於額定輸入值120%.
- 10FL** 輸入訊號低於額定輸入值-10%.
- RdEr** 輸入訊號高於額定值180%; 或是內部線路損壞.
- doFL** 輸入訊號高於最大顯示範圍(999999).
- doFL** 輸入訊號低於最大顯示範圍(-199999).
- E-00** EEPROM 讀取/寫入時受到外部干擾或是超次(約10萬次)而發生錯誤.

* 如發生上述情形, 請將輸入信號移開, 並查明接線是否正確, 如無回復其他畫面, 請送回原廠維修.

操作流程及顯示



警報設定值(AL) 之顯示及修改

** 在正常顯示畫面時,按 \square 3秒可進入警報設定值之顯示及修改

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
$RL1$	0000000	警報1設定 (AL1)	修改警報之設定值. 可修改範圍: -199999-999999
$RL2$	0000000	警報2設定 (AL2)	
$RL3$	0000000	警報3設定 (AL3)	
$RL4$	0000000	警報4設定 (AL4)	

顯示值設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時,按 \square 3秒可修改顯示值設定, 依序設定參數如下表.

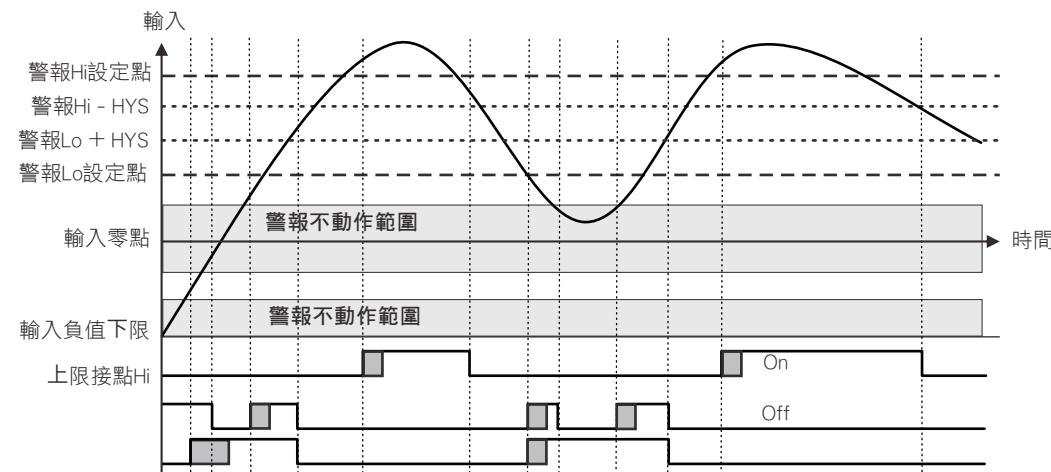
顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
$tYPEA$	$rP\bar{n}$	輸入A模式設定(tyPE.A)	修改輸入A模式. 可修改範圍: rPm, LinE, FrEq, CoUnt 註: rPm-轉速, LinE-線速, FrEq-頻率, CoUnt-計數值
$SCALEA$	1000000	輸入A係數設定(SCALE.A)	修改輸入A係數. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 註: 修正顯示值與實際值的偏差比值, 若差1.1倍則設定1.1.
$PPrA$	0000001	輸入A每轉脈波數設定(PPr.A)	修改輸入A每轉脈波. 可修改位數: 0-9999
dPA	0.	輸入A小數點位置設定(dP.A)	選擇輸入A小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數)
$UnitA$	$\bar{n}EtEr$	輸入A線速單位設定(Unit.A)	修改輸入A線速單位. 可修改範圍: MEtEr, Foot, yArD 註: MEtEr-公尺, Foot-英尺, yArD-碼
$dIAmEA$	0000000	輸入A旋轉直徑設定(diAmE.A)	修改輸入A旋轉直徑. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 註: 旋轉直徑單位與線速單位設定相同.
$rStvA$	0000000	輸入A復歸起始值設定(rStv.A)	修改輸入A復歸起始值. 可修改範圍: 1-999999
$tYPEb$	$rP\bar{n}$	輸入B模式設定(tyPE.b)	修改輸入B模式. 可修改範圍: rPm, LinE, FrEq, CoUnt 註: rPm-轉速, LinE-線速, FrEq-頻率, CoUnt-計數值
$SCALEb$	1000000	輸入B係數設定(SCALE.b)	修改輸入B係數. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 註: 修正顯示值與實際值的偏差比值, 若差1.1倍則設定1.1.
$PPrb$	0000001	輸入B每轉脈波數設定(PPr.b)	修改輸入B每轉脈波. 可修改位數: 0-9999
dPb	0.	輸入B小數點位置設定(dP.b)	選擇輸入B小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數)
$Unitb$	$\bar{n}EtEr$	輸入B線速單位設定(Unit.b)	修改輸入B線速單位. 可修改範圍: MEtEr, Foot, yArD 註: MEtEr-公尺, Foot-英尺, yArD-碼
$dIAmEb$	0000000	輸入B旋轉直徑設定(diAmE.b)	修改輸入B旋轉直徑. 可修改範圍: 0.00001-9.99999 註: 旋轉直徑單位與線速單位設定相同.
$rStvb$	0000000	輸入B復歸起始值設定(rStv.b)	修改輸入B復歸起始值. 可修改範圍: 1-999999
$dP\bar{n}$	0.	運算值小數點位置設定(dPm)	選擇運算值小數點位置. 可修改位數: 0, 1, 2, 3, 4, 5 (位數)

類比輸出設定群組流程及顯示

** 在正常顯示畫面時,按 \square 3秒可進入類比輸出設定群組之顯示

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
$AOFS1$	0000000	類比輸出1值零點偏差(AoFS1)	調整最低顯示值(零值)對應最小輸出值 註: 用此功能修改實際的對應最小輸出值 可修改範圍: -9999-9999.
$AGAi1$	0000000	類比輸出1顯示值偏差修正(AGAi1)	調整輸出訊號對應顯示值的誤差修正 註: 用此功能修改實際的對應輸出值 可修改範圍: -9999-9999.
$AnLo1$	0000000	最小輸出1對應顯示值設定(AnLO1)	修改最低類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為0, 則顯示值為0時, 輸出4 mAdc
$AnHi1$	9999999	最大輸出1對應顯示值設定(AnHi1)	修改最高類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為100, 則顯示值為100時, 輸出20 mAdc
$AOFS2$	0000000	類比輸出2值零點偏差(AoFS2)	調整最低顯示值(零值)對應最小輸出值 註: 用此功能修改實際的對應最小輸出值 可修改範圍: -9999-9999.
$AGAi2$	0000000	類比輸出2顯示值偏差修正(AGAi2)	調整輸出訊號對應顯示值的誤差修正 註: 用此功能修改實際的對應輸出值 可修改範圍: -9999-9999.
$AnLo2$	0000000	最小輸出2對應顯示值設定(AnLO2)	修改最低類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為0, 則顯示值為0時, 輸出4 mAdc
$AnHi2$	9999999	最大輸出2對應顯示值設定(AnHi2)	修改最高類比輸出對應顯示值. 可修改範圍: -199999-999999 如果此設定值為100, 則顯示值為100時, 輸出20 mAdc

警報動作輸出時序圖



系統參數(SYS)設定流程及顯示

**** 在輸入通關密碼正確後, 即可選擇系統參數設定群組畫面**

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
SYS		系統參數設定主頁(SYS)	系統參數設定主頁, 依序設定參數如表.
MATH	OFF	運算模式設定 (MATH)	選擇運算模式. 可修改範圍: OFF: 關閉運算功能 Add.BA(運算和): B+A Sub.BA(運算差): B-A div.BA(商百分比): B/Ax100 Error(誤差百分比): (B/A-1)x100 rAtio(佔比百分比): B/(B+A)x100
LCuT	000000	輸入A脈波取樣時間設定(LCuT)	設定輸入A脈波取樣時間, 愈慢的訊號, 需要設定愈長的取樣時間捕捉訊號, 避免漏失或降低精度. 此時間越長, 顯示值更新速度愈慢. 可修改範圍: 0.1-999.9 (秒)
AvG	000000	輸入B脈波取樣時間設定(AvG)	設定輸入B脈波取樣時間, 愈慢的訊號, 需要設定愈長的取樣時間捕捉訊號, 避免漏失或降低精度. 此時間越長, 顯示值更新速度愈慢. 可修改範圍: 0.1-999.9 (秒)
LCuT	000000	顯示值低值遮蔽 (LCuT)	設定顯示值低值遮蔽. 若數值設定為10, 則顯示值10以下時, 顯示螢幕顯示為0. (*此設定不涉及小數位數, 僅依COUNT值運算.) 可修改範圍: 0-9999
AvG	0000 10	顯示值平均次數設定(AvG)	設定顯示值平均次數, 可改善現場訊號不穩定, 當設定值愈大, 顯示值愈穩定, 而顯示值反應速度愈慢. 可修改範圍: 1-99 (次)
Filter	OFF	輸入濾波功能設定(Filter)	設定輸入濾波功能, 設定濾波頻率可排除高頻雜訊, 如開關之彈跳訊號等. 可修改範圍: OFF, 4Hz, 40Hz, 400Hz, 4000Hz
dSPUP	rAtEA	上排顯示值選擇設定(diSPUP)	上排顯示值對應選擇. 可修改範圍: RATEA, RATEB, MATH
dSPdn	rAtEA	下排顯示值選擇設定(diSPdn)	下排顯示值對應選擇. 可修改範圍: RATEA, RATEB, MATH
CodE	000000	更改通關密碼 (CodE)	更改通關密碼. 可修改範圍: 0-19999 (修改後請務必記住密碼)
LoCK	no	面板按鍵鎖定 (LoCK)	選擇是否鎖住面板按鍵. 可修改範圍: no (不鎖), YES (鎖)






警報輸出(roP)設定群組流程及顯示

**** 在輸入通關密碼正確後, 再按◀, 即可選擇警報輸出設定群組畫面**

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
roP		警報參數設定主頁(roP)	警報輸出參數設定主頁, 依序設定參數如表.
roSEL1	rAtEA	警報1對應數值設定(roSL1)	設定警報對應數值. 設定範圍: RATEA(輸入A), RATEB(輸入B), MATH(運算結果).
roSEL2	rAtEA	警報2對應數值設定(roSL2)	
roSEL3	rAtEA	警報1對應數值設定(roSL3)	
roSEL4	rAtEA	警報2對應數值設定(roSL4)	
ACt1	H	警報1動作方向設定(ACt1)	設定警報動作方向. 設定範圍: H(顯示值大於或等於設定值動作), Lo(顯示值小於設定值動作)
ACt2	H	警報2動作方向設定(ACt2)	
ACt3	H	警報1動作方向設定(ACt3)	
ACt4	H	警報2動作方向設定(ACt4)	
HYS1	000000	警報1磁滯設定設定(HYS1)	設定警報磁滯之設定值. 警報動作後, 顯示值必須高於或低於 (依照警報動作方向而定) 警報設定值+或- 此設定值, 警報才會關閉. 設定範圍: 0-9999
HYS2	000000	警報2磁滯設定設定(HYS2)	
HYS3	000000	警報1磁滯設定設定(HYS3)	
HYS4	000000	警報2磁滯設定設定(HYS4)	
dEL1	000000	警報1動作延遲設定(dEL1)	設定警報動作延遲之秒數. 顯示值到達警報設定值後, 必須經過此設定時間才會動作. 設定範圍: 0-99 秒
dEL2	000000	警報2動作延遲設定(dEL2)	
dEL3	000000	警報1動作延遲設定(dEL3)	
dEL4	000000	警報2動作延遲設定(dEL4)	
Sb	000000	警報啟動延遲範圍設定(Sb)	設定警報啟動延遲範圍. (*此設定不涉及小數位數, 僅依COUNT值運算.) 顯示值未超過警報啟動延遲範圍, 警報不比較不動作. 設定範圍: -99-99
Sdt	000000	警報啟動延遲動作時間設定(Sdt)	設定警報啟動延遲動作時間. 顯示值到達警報啟動延遲範圍後, 必須經過此設定時間. 設定範圍: 0-99 秒

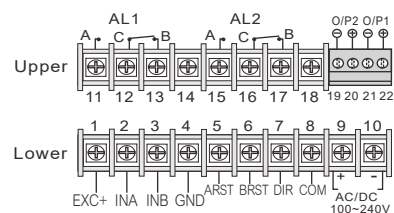
類比輸出(AoP)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

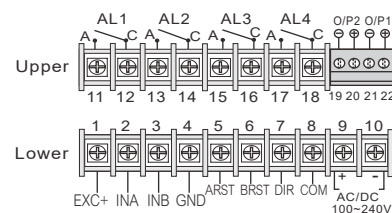
顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
		類比輸出參數設定主頁(AoP)	類比輸出參數設定主頁, 依序設定參數如表.
	<i>rAtER</i>	類比輸出1對應選擇設定(PoLA1)	設定類比輸出對應之數值. 設定範圍: RATEA(輸入A),RATEB(輸入B),MATH(運算結果).
	<i>no</i>	類比輸出1極性設定(PoLA1)	設定類比輸出極性, 設定範圍: no(正極輸出), YES(正負極輸出).
	<i>rAtER</i>	類比輸出2對應選擇設定(PoLA1)	設定類比輸出對應之數值. 設定範圍: RATEA(輸入A),RATEB(輸入B),MATH(運算結果).
	<i>no</i>	類比輸出2極性設定(PoLA2)	設定類比輸出極性, 設定範圍: no(正極輸出), YES(正負極輸出).

配線圖

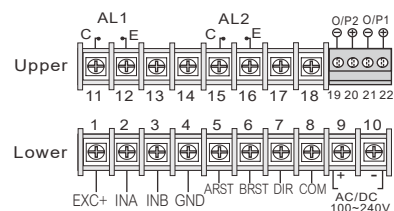
● 2段警報



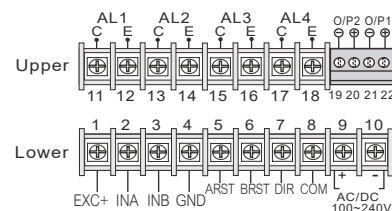
● 4段警報



● 2段OC



● 4段OC



數位通訊輸出(doP)設定群組流程及顯示

** 在輸入通關密碼正確後, 再按 , 即可選擇警報輸出設定群組畫面

顯示畫面	預設值	畫面名稱	修改參數及流程說明
		數位通訊參數設定主頁(doP)	數位通訊參數設定主頁, 依序設定參數如表.
	<i>000000</i>	通訊位址設定設定(Addr)	設定通訊位址. 設定範圍: 0-255
	<i>38400</i>	通訊速率設定(bAUd)	設定通訊速率: 設定範圍: 38400, 19200, 9600, 4800 (bps)
	<i>n.8.2</i>	通訊同位元檢測設定(PARi)	設定通訊同位元檢測設定. 設定範圍: n.8.2, n.8.1, EvEn, Odd
	<i>no</i>	通訊資料格式設定(FrAmE)	設定通訊資料格式 設定範圍: no(高位元->低位元), YES(低位元->高位元).

數位通訊協定位址表

** 資料格式16/32 Bit, 正負號即8000-7FFF (-32768-32767), 800000007FFFFFFF (-2147483648-2147483647)				
Modbus	Hex	名稱	動作	說明
40001	0000	ID	R	型號判別碼DGR6為45H
40002	0001	FUNC	R	
40003	0002	STATUS	R/W	目前警報輸出狀態&控制端子輸入狀態, 修改範圍: 0000-00F0 (0-240) Bit7:AL4, Bit6:AL3, Bit5:AL2, Bit4:AL1
40004	0003	POLAR1	R/W	輸出1極性, 修改範圍: 0000-0001 (NO, YES)
40005	0004	POLAR2	R/W	輸出2極性, 修改範圍: 0000-0001 (NO, YES)
40006	0005	ACT1	R/W	警報1動作方向, 修改範圍: 0000-0001 (LO, HI)
40007	0006	ACT2	R/W	警報2動作方向, 修改範圍: 0000-0001 (LO, HI)
40008	0007	ACT3	R/W	警報3動作方向, 修改範圍: 0000-0001 (LO, HI)
40009	0008	ACT4	R/W	警報4動作方向, 修改範圍: 0000-0001 (LO, HI)
40010	0009	FRAME	R/W	通訊資料格式, 修改範圍: 0000-0001 (NO, YES)
40011	000A	LOCK	R/W	面板按鍵鎖定, 修改範圍: 0000-0001 (NO, YES)
40012	000B	DISPUP	R/W	上排顯示值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40013	000C	DISPDN	R/W	下排顯示值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40014	000D	AOSEL1	R/W	類比輸出1對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40015	000E	AOSEL2	R/W	類比輸出2對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40016	000F	ROSEL1	R/W	警報輸出1對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40017	0010	ROSEL2	R/W	警報輸出2對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40018	0011	ROSEL3	R/W	警報輸出3對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40019	0012	ROSEL4	R/W	警報輸出4對應值, 修改範圍: 0000-0002 (RATEA, RATEB, MATH)
40020	0013	DPA	R/W	輸入A小數點, 修改範圍: 0000-0005 (0-5)
40021	0014	DPB	R/W	輸入B小數點, 修改範圍: 0000-0005 (0-5)
40022	0015	DPM	R/W	運算值小數點, 修改範圍: 0000-0005 (0-5)
40023	0016	MATH	R/W	運算模式, 修改範圍: 0000-0005F (OFF, ADD.BA, SUB.BA, DIV.BA, ERROR, RATIO)
40024	0017	FILT	R/W	輸入濾波功能, 修改範圍: 0000-0005 (OFF, 41, 40, 400, 4000)
40025	0018			
40026	0019	UNITA	R/W	輸入A線速單位, 修改範圍: 0000-0002 (METER, FOOT, YARD)
40027	001A	UNITB	R/W	輸入B線速單位, 修改範圍: 0000-0002 (METER, FOOT, YARD)
40028	001B	TYPEA	R/W	輸入A模式, 修改範圍: 0000-0003 (RPM, LINE, FREQ, COUNT)
40029	001C	TYPEB	R/W	輸入B模式, 修改範圍: 0000-0003 (RPM, LINE, FREQ, COUNT)
40030	001D	BAUD	R/W	通訊速率, 修改範圍: 0000-0003 (0-3); 0: 38400, 1: 19200, 2: 9600, 3: 4800
40031	001E	PARI	R/W	通訊同步檢測位元, 修改範圍: 0000-0003 (0-3); 0: n.8.2., 1: n.8.1., 2: EvEn, 3: odd
40032	001F	AVG	R/W	顯示值平均次數, 修改範圍: 0001-0063 (1-99)
40033	0020	ADDR	R/W	通訊位址, 修改範圍: 0000-00FF (0-255)
40034	0021	DEL1	R/W	警報1動作延遲, 修改範圍: 0000-0063 (0-99)
40035	0022	DEL1	R/W	警報2動作延遲, 修改範圍: 0000-0063 (0-99)
40036	0023	DEL1	R/W	警報3動作延遲, 修改範圍: 0000-0063 (0-99)
40037	0024	DEL1	R/W	警報4動作延遲, 修改範圍: 0000-0063 (0-99)
40038	0025	SB	R/W	警報起動延遲範圍, 修改範圍: FF9D-0063 (-99-99)
40039	0026	SDT	R/W	警報起動延遲時間, 修改範圍: 0000-0063 (0-99)
40040	0027	LCUT	R/W	低值遮蔽, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40041	0028	TBASEA	R/W	輸入A脈波取樣時間, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40042	0029	TBASEB	R/W	輸入B脈波取樣時間, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40043	002A	PPRA	R/W	輸入A每轉脈波數, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40044	002B	PPRB	R/W	輸入B每轉脈波數, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40045	002C	HYS1	R/W	警報1遲滯, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)

Modbus	Hex	名稱	動作	說明
40046	002D	HYS2	R/W	警報2遲滯, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40047	002E	HYS3	R/W	警報3遲滯, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40048	002F	HYS4	R/W	警報4遲滯, 修改範圍: 0000-270F (0-9999)
40049	0030	CODE	R/W	通關密碼, 修改範圍: 0000-4E1F (0-19999)
40050	0031	AOFST1	R/W	類比輸出1偏差值, 修改範圍: D8F1-270F (-9999-9999)
40051	0032	AGAIN1	R/W	類比輸出1係數, 修改範圍: D8F1-270F (-9999-9999)
40052	0033	AOFST2	R/W	類比輸出2偏差值, 修改範圍: D8F1-270F (-9999-9999)
40053	0034	AGAIN2	R/W	類比輸出2係數, 修改範圍: D8F1-270F (-9999-9999)
40054	0035	ANLO1	R/W	輸出1最低對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40055	0036		R/W	輸出1最低對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40056	0037	ANHI1	R/W	輸出1最高對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40057	0038		R/W	輸出1最高對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40058	0039	ANLO2	R/W	輸出2最低對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40059	003A		R/W	輸出2最低對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40060	003B	ANHI2	R/W	輸出2最高對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40061	003C		R/W	輸出2最高對應顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40062	003D	SCALEA	R/W	輸入A係數, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40063	003E		R/W	輸入A係數, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40064	003F	SCALEB	R/W	輸入B係數, 修改範圍: 00000000-000F423F (0-999999) 高位元
40065	0040		R/W	輸入B係數, 修改範圍: 00000000-000F423F (0-999999) 低位元
40066	0041	DIAMEA	R/W	輸入A旋轉直徑, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40067	0042		R/W	輸入A旋轉直徑, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40068	0043	DIAMEB	R/W	輸入B旋轉直徑, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40069	0044		R/W	輸入B旋轉直徑, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40070	0045	RSTVA	R/W	輸入A復歸起始值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40071	0046		R/W	輸入A復歸起始值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40072	0047	RSTVB	R/W	輸入B復歸起始值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40073	0048		R/W	輸入B復歸起始值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40074	0049	AL1	R/W	警報1, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40075	004A		R/W	警報1, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40076	004B	AI2	R/W	警報2, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40077	004C		R/W	警報2, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40078	004D	AI3	R/W	警報3, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40079	004E		R/W	警報3, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40080	004F	AI4	R/W	警報4, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40081	0050		R/W	警報4, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40082	0051	RATEA	R	輸入A顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40083	0052		R	輸入A顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40084	0053	RATEB	R	輸入B顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40085	0054		R	輸入B顯示值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元
40086	0055	CALC_ANS	R	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 高位元
40087	0056		R	運算值, 修改範圍: FFFCF2C1-000F423F (-199999-999999) 低位元